

## 软件缓冲随动程序福利免费领取

工业机器人对新兴产业的发展和传统产业的转型都起着重要作用，现在正广泛应用于各行各业。随着生产需求的不断扩大，机器人除了要满足自动化生产，在调试方面也要追求效率。

本期，川崎机器人精心为您准备了能大幅提高机器人调试效率的【**机器人软件缓冲随动标准程序**】，并在文末为大家送上这份**限时福利**的获取方式，一起来了解一下吧。

### 解决用户新需求

在机器人现场调试中，编程工作相对复杂、对技术人员要求比较高，所以越来越多的终端用户提出了新的需求：希望可以拿着机器人的末端进行随动拖拽自由移动。这种方式可以大大降低调试的复杂程度，**减轻示教负担，提高效率。**

针对用户的这种需求，调试人员一般会通过在机器人末端安装力矩传感器或使用机器人本体自带功能来解决。但这样要么成本高，要么效率低。为了最大程度方便用户，川崎机器人特别制作了此次的【**软件缓冲随动标准程序模板**】来提高机器人的现场调试效率。

### 川崎机器人软件缓冲随动程序

川崎机器人开发的这款软件缓冲随动标准程序模版除喷涂机器人以外的川崎全系列机器人均适用。当受到外部作用力时，机器人会自动生成规避动作；没有外部作用力时，机器人则在原位置保持静止状态。

**这款标准程序模版是通过 AS 语言程序来进行使用的。**用户只需要加载 AS 文件，通过调整或设置既有功能中的有效范围、重力补偿、各轴增益柔度、移动方向、偏差异常检查等参数，最终可以实现缓冲随动。

### 福利时刻

通过以上介绍，相信大家对这款川崎机器人软件缓冲随动标准程序模板也有了一定的了解，在此我们也为大家准备了福利——川崎机器人免费程序模板！只需通过**识别下方二维码**进行登记，经审批确认后，就可以**免费领取**这款标准程序模板。

### 申请链接



注：此链接 2 周内有效  
请在有效期内填写报名申请